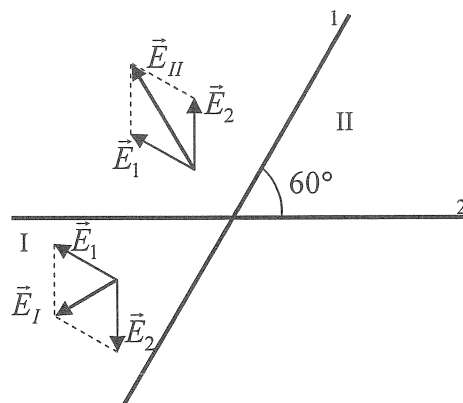


2.4. Очный отборочный тур олимпиады «Росатом», 11 класс

Ответы и решения

1. Поле внутри каждой области определяется суммой полей, созданных каждой пластиной. Векторы напряженности поля каждой пластины $\vec{E}_1$ и $\vec{E}_2$ показаны на рисунке (при условии, что заряды пластин положительны; если они отрицательны, направление всех векторов изменится на противоположное, величины полей при этом не изменятся). Величины полей равны



$$E_1 = E_2 = E = \frac{Q}{2S\epsilon_0}$$

где Q - заряд пластин, S - площадь. Из рисунка заключаем, что в области I угол между векторами $\vec{E}_1$ и $\vec{E}_2$ равен 120° , в области II - 60° . Поэтому напряженность суммарного поля (векторы показаны на рисунке жирными стрелками) равна:

в области I

$$E_I = E$$

в области II

$$E_{II} = 2E \cos 30^\circ = E\sqrt{3}$$

Поэтому

$$\frac{E_I}{E_{II}} = \frac{1}{\sqrt{3}}$$

2. Из законов равноускоренного движения имеем

$$\begin{cases} x(t) = \frac{at^2}{2} \\ v_x(t) = at \end{cases} \quad (*)$$

Подставляя в первую формулу время τ , находим ускорение тела

$$a = \frac{2S}{\tau^2} \quad (**)$$

Применяя теперь зависимости (*) к точке, лежащей на расстоянии $S/5$ от начальной, получим

$$\begin{cases} \frac{S}{5} = \frac{at_1^2}{2} \\ v = at_1 \end{cases}$$

где t_1 - время движения до этой точки. Выражая теперь время из первого уравнения, подставляя его во второе и используя ускорение (**), найдем

$$v = \frac{2S}{\sqrt{5}\tau}$$

3. Поскольку поршень движется медленно, то он в любой момент времени находится в равновесии. Поэтому

$$mg = (p_n - p_e)S \quad (*)$$

где p_n и p_e - давления газа снизу и сверху от поршня, S - площадь сосуда. Поскольку давления и температуры газов над и под поршнем не изменяются, то не изменяются и концентрации газов. А поскольку изменения объемов верхнего и нижнего отсеков одинаковы по величине, и все молекулы из нижнего отсека переходят в верхний, то концентрации газов над и под поршнем оди-

наковы. Используя далее основное уравнение МКТ $p = nkT$, где n - концентрация молекул газа, k - постоянная Больцмана, T - абсолютная температура, получим из (*)

$$n = \frac{mg}{kS(T_h - T_e)} = \frac{mg}{0,2kST} = \frac{5mg}{kST}$$

Теперь из основного уравнения МКТ находим давления

$$p_h = nkT_h = \frac{5mgT_h}{ST} = \frac{6mg}{S}, \quad p_e = nkT_e = \frac{5mgT_e}{ST} = \frac{5mg}{S}$$

4. Находясь снаружи сфер, заряд $-Q$ будет притягиваться к ним и разгоняться. После влета в отверстие во внешней сфере заряд $-Q$ не будет взаимодействовать с ней, а будет отталкиваться от внутренней сферы и, следовательно, тормозиться. Чтобы понять, долетит ли заряд $-Q$ до поверхности внутренней сферы, найдем разность потенциальных энергий заряда $-Q$ в начальной точке Π_1 и в точке на поверхности внутренней сферы Π_2 - если она положительна, заряд $-Q$ долетит до внутренней сферы. Потенциалы начальной точки φ_1 и точки на поверхности внутренней сферы φ_2 найдем по принципу суперпозиции

$$\varphi_1 = \frac{k2Q}{3R} + \frac{k(-Q)}{3R} = \frac{kQ}{3R}, \quad \varphi_2 = \frac{k2Q}{2R} + \frac{k(-Q)}{R} = 0$$

Поэтому

$$\Pi_1 = (-Q)\varphi_1 = -\frac{kQ^2}{3R}, \quad \Pi_2 = (-Q)\varphi_2 = 0$$

Отсюда $\Pi_1 - \Pi_2 < 0$, и, следовательно, заряд $-Q$ не долетит до поверхности внутренней сферы.

Точку, в которой заряд $-Q$ остановится, найдем из условия, что работа поля над зарядом при его перемещении до этой точки равна нулю. Имеем

$$0 = \varphi_1 - \varphi_0 = \frac{kQ}{3R} - \left(\frac{k2Q}{2R} + \frac{k(-Q)}{x} \right)$$

где x - расстояние от центра сфер до точки остановки заряда $-Q$, φ_0 - потенциал этой точки. Отсюда находим

$$x = \frac{3R}{2}$$

5. Поскольку в процессе движения тела от одной точки остановки до другой на него действует постоянная сила трения, то такое движение аналогично колебаниям груза на пружине в поле силы тяжести. Другими словами, движение тела от одной точки остановки до другой представляет собой гармоническое колебание с той же частотой, с которой колеблется тело на этой же пружине в отсутствии силы тяжести, а положение равновесия сдвинуто на величину $\mu mg/k$ в направлении действия силы трения (но в течение нескольких полупериодов движение не является гармоническим колебанием из-за изменения направления силы трения). Поэтому зависимость координаты от времени от начального толчка до точки остановки имеет вид

$$x(t) = A \cos \omega t + B \sin \omega t, \quad (*)$$

где $\omega = \sqrt{k/m}$, а постоянные определяются начальными условиями $x(t=0) = \mu mg/k$, $v_x(t=0) = v_0$. Из начальных условий находим

$$A = \frac{\mu mg}{k}, \quad B = \frac{v_0}{\omega} \quad (**)$$

Из условия (*) с учетом (**) находим зависимость скорости тела от времени

$$v_x(t) = -\frac{\mu mg}{k} \omega \sin \omega t + v_0 \cos \omega t, \quad (***)$$

Из (***) находим время от толчка до первой остановки

$$\operatorname{tg} \omega t_1 = \frac{v_0 k}{\mu mg \omega} = \frac{v_0 \omega}{\mu g} \quad t_1 = \frac{1}{\omega} \operatorname{arctg} \left(\frac{v_0 \omega}{\mu g} \right)$$

А поскольку время движения от одной точки остановки до другой равно полупериоду, то время движения от толчка до второй остановки определяется соотношением

$$\tau = t_1 + \frac{\pi}{\omega} = \frac{1}{\omega} \operatorname{arctg} \left(\frac{v_0 \omega}{\mu g} \right) + \frac{\pi}{\omega}$$

2.5. Очный отборочный тур олимпиады «Росатом», 11 класс

Ответы и решения

1. Очевидно, вектор ускорения тела направлен противоположно начальной скорости. Поэтому законы движения дают

$$l = v_0 \tau - \frac{a \tau^2}{2}$$
$$3l = v_0 4\tau - \frac{a(4\tau)^2}{2}$$

Решая систему уравнений, получим

$$v_0 = \frac{13l}{12\tau}$$

2. Пусть скорость эскалатора u , его длина L . Тогда в первом случае Вовочка движется со скоростью $v - u$, во втором – со скоростью v и проходит расстояние L . Поэтому для первого и второго случаев получаем

$$\frac{L}{v+u} + \Delta t_1 = \frac{L}{v-u}$$

$$\frac{L}{v+u} + \Delta t_2 = \frac{L}{v}$$

Или

$$\frac{\Delta t_1}{L} = \frac{2u}{(v+u)(v-u)}$$

$$\frac{\Delta t_2}{L} = \frac{u}{(v+u)v}$$

Деля уравнения друг на друга, получим

$$\frac{\Delta t_1}{\Delta t_2} = \frac{2v}{v-u}$$

Откуда найдем

$$u = \frac{v(\Delta t_1 - 2\Delta t_2)}{\Delta t_1} = 5 \text{ км/час}$$

3. Пусть температура газа T . Сообщим газу малое количество теплоты δQ и найдем его работу (по знаку работы можно понять, как изменяется объем). По первому закону термодинамики имеем

$$\delta A = \delta Q - \Delta U = \frac{3\nu R T \Delta T}{4T_1} - \frac{3\nu R \Delta T}{2} = \frac{3\nu R \Delta T}{2} \left(\frac{T}{2T_1} - 1 \right) \quad (*)$$

Из формулы (*) следует, что при $T < 2T_1$ и возрастании температуры $\Delta T > 0$, работа газа отрицательна, т.е. объем газа при нагревании уменьшается, а при $T > 2T_1$ - увеличивается. Следовательно, объем газа минимален при $T = 2T_1$.

4. Очевидно, на больших расстояниях от зарядов движущийся заряд отталкивается от них (их суммарный заряд имеет тот же знак), на малых – притягивается (из-за большей близости к заряду $-Q$). Поэтому если движущийся заряд преодолет точку, в которой отталкивание сменяется притяжением, то он и достигнет заряда $-Q$.

Определим эту точку. Используя закон Кулона, найдем расстояние от точки нулевой силы до заряда $-Q$:

$$\frac{k2Q^2}{(l+x)^2} = \frac{kQ^2}{x^2}, \quad \Rightarrow \quad x = \frac{l}{\sqrt{2}-1} = l(\sqrt{2}+1)$$

где k - постоянная закона Кулона, x - расстояние от заряда $-Q$ до точки нулевой силы. Минимальной скорости на бесконечности, при которой движущийся заряд преодолет рассматриваемую точку, отвечает его нулевая скорость в ней. Применяя к движению заряда от бесконечно удаленной точки до точки нулевой силы теорему об изменении кинетической энергии, получим

$$0 - \frac{mv_0^2}{2} = Q(\varphi_\infty - \varphi_x) \quad (*)$$

где v_0 - скорость заряда на бесконечности, φ_∞ и φ_x - потенциал поля закрепленных зарядов в бесконечно удаленной точке и точке нулевой силы. Вычисляя потенциалы на основе принципа суперпозиции, получаем

$$\varphi_\infty = 0, \quad \varphi_x = \frac{k2Q}{l+x} + \frac{k(-Q)}{x} = \frac{(\sqrt{2}-1)^2 kQ}{l} \quad (**)$$

Теперь из (**) с использованием (*) находим

$$v_0 = \sqrt{\frac{2(\sqrt{2}-1)^2 kQ^2}{ml}}$$

5. Если сообщить скорость только верхней доске, то только она и будет двигаться. Действительно, при ее движении относительно средней доски на среднюю действует максимальная «тормозящая» сила со стороны нижней доски $4\mu mg$, и «разгоняющая» сила со стороны верхней μmg , которой, следовательно, не хватит, чтобы заставить двигаться среднюю доску. На систему средней и нижней досок действует «максимальная» тормозящая сила со стороны пола $9\mu mg$, и, следовательно и две нижних доски не будут двигаться и вместе. Поэтому все движения прекратятся, когда остановится верхняя доска, т.е. через время

$$\tau = \frac{v_0}{\mu g} \quad (*)$$

Если ударить по нижней доске, то движения в системе будут такими. Сначала будут двигаться все три доски друг относительно друга. Действительно, со стороны нижней на среднюю будет действовать «разгоняющая» сила $4\mu mg$, и тормозящая со стороны верхней - μmg , которой, следовательно, не хватит, чтобы помешать средней доске двигаться. Со стороны средней доски на верхнюю будет действовать «разгоняющая» сила μmg , и, следовательно, верхняя будет также разгоняться, но с меньшим ускорением, чем средняя.

Нижняя доска будет тормозить с ускорением $a_1 = 13\mu g$, средняя разгоняться с ускорением $a_2 = 3\mu g$, верхняя – разгоняться с ускорением $a_3 = \mu g$. Скорости нижней и средней досок сравняются через время Δt_1 , через которое

$$v_0 - 13\mu g \Delta t_1 = 3\mu g \Delta t_1$$

т.е. через время

$$\Delta t_1 = \frac{v_0}{16\mu g} \quad (**)$$

В этот момент средняя и нижняя доски будут иметь скорость

$$v_1 = 3\mu g \Delta t_1 = \frac{3v_0}{16},$$

А верхняя – скорость

$$v_2 = \mu g \Delta t_1 = \frac{v_0}{16}$$

Затем нижняя и средняя доски будут тормозить вместе, верхняя – разгоняться. Действительно, максимальные силы трения могут сообщить нижней доске ускорение $a_4 = 5\mu g$, когда нижняя сила трения направлена назад, верхняя – вперед. В этом случае для средней доски, нижняя и верхняя силы трения являются тормозящими и сообщают ей такое же ускорение, поэтому нижняя и средняя доски движутся вместе с ускорением $a_4 = 5\mu g$. Верхняя продолжает разгоняться с ускорением $a_3 = \mu g$. Скорости всех трех досок сравнятся через такое время Δt_2 (после того как сравнялись скорости средней и нижней), что

$$v_1 - 5\mu g \Delta t_2 = v_2 + \mu g \Delta t_2$$

или

$$\Delta t_2 = \frac{v_0}{48\mu g}$$

причем скорости досок в этот момент будут равны

$$v_3 = \frac{v_0}{12}$$

После этого верхняя доска «вырвется» вперед, поскольку она будет тормозиться силой μmg , и следовательно, иметь ускорение $a_5 = \mu g$. Средняя – тормозиться силой $4\mu mg - \mu mg = 3\mu mg$. Ее ускорение будет равно $a_6 = 3\mu g$. Нижняя доска будет тормозиться силой $9\mu mg - 4mg = 5\mu mg$, и двигаться с ускорением $a_7 = 5\mu g$. Поэтому сначала остановится нижняя доска, затем средняя, затем верхняя. Поэтому все движения в системе прекратятся, когда остановится верхняя доска. Это произойдет через такое время Δt_3 после того как сравняются скорости всех досок, что

$$v_3 - \mu g \Delta t_3 = 0$$

или

$$\Delta t_3 = \frac{v_0}{12\mu g} \quad (***)$$

Складывая времена (*), (**) и (***), получим

$$\tau_1 = \Delta t_1 + \Delta t_2 + \Delta t_3 = \frac{v_0}{6\mu g}$$